

Notice produit

Module de pilotage de moteur mini L293D



Le module de pilotage de moteur mini L293D est un contrôleur de moteur polyvalent et compact pour moteurs CC, moteurs pas à pas et servomoteurs.

Il est idéal pour les projets Arduino, ESP32, STM32 ou Raspberry Pi où le contrôle des moteurs est monté séparément.

Le module est basé sur la puce éprouvée L293D à pont en H et permet le contrôle bidirectionnel de jusqu'à 4 moteurs CC ou 2 moteurs pas à pas, y compris la régulation de vitesse PWM. Deux connecteurs dédiés pour servomoteurs permettent en outre le pilotage de servomoteurs 5 V sans scintillement, grâce à la connexion à des sorties de minuterie haute précision.

L'alimentation peut être séparée pour la logique (5 V) et les moteurs (4,5–36 V) – via de grandes bornes à vis. La protection thermique intégrée ainsi que les résistances de pull-down assurent la sécurité et empêchent le démarrage des moteurs à la mise sous tension.

Détails

- Puce : L293D
- Contrôle des moteurs :
- Jusqu'à 4 moteurs CC
- Jusqu'à 2 moteurs pas à pas
- Jusqu'à 2 servomoteurs (5 V)
- Tension de fonctionnement moteur : 4,5 V – 36 V
- Tension logique : 5 V (provenant de l'Arduino)
- Courant de sortie par canal : 0,6 A (1,2 A en crête)
- Interfaces : PWM, direction, servo (commandé par minuterie)
- Sécurité : Protection thermique de coupure
- Connecteur : Bornes à vis (10–22 AWG)
- Compatible avec : Arduino, ESP32, STM32, etc.
- Particularité : Alimentation séparée pour la logique et le contrôle des moteurs

Contenu de la livraison

- 1x Module de pilotage de moteur mini L293D
- (Remarque : Arduino et moteurs non inclus)

Caractéristiques

Type de produit	Pilote de moteur
-----------------	------------------

EAN

4251755815449